

活動名称 (40字以内)	知能移動ロボットの行動と制御		
団体名等	大学院工学系研究科人工物工学研究センター		
活動区分	<input type="checkbox"/> ボランティアなどの社会貢献活動	選考方法	<input type="checkbox"/> 先着順
	<input type="checkbox"/> 国際交流体験活動		<input checked="" type="checkbox"/> 書類審査
	<input type="checkbox"/> 就労体験活動	募集人数	<input type="checkbox"/> 面接
	<input type="checkbox"/> 農林水産業・地域体験活動		2 人
	<input type="checkbox"/> フィールドワーク体験活動		
<input checked="" type="checkbox"/> 研究室体験活動			
参加資格等	学部学生		
活動期間	2019/8/5(月) ~ 2019/9/13(金)	主な活動場所	本郷キャンパス 工学部内施設
	のうち5日間		
目的	ロボットを自身でプログラミングし、その動き方を自分でみることで、実世界で動くロボット、実世界における知能について理解する。		
具体的な内容 (800字程度)	<p>■全体の目的: 移動ロボットのプログラミングを行い、与えられた作業を実現する。</p> <p>■スケジュール</p> <p>1. ガイダンス 課題提示(障害物回避走行)。 基本的な考え方のレクチャ。</p> <p>2. 概念設計とディスカッション 行動制御系の概念設計。 概念設計内容についての議論。</p> <p>3. 実装とプログラミング 設計の改良と詳細設計。 実装。 プログラミング。</p> <p>4. 評価とまとめ 試験走行。 まとめ。</p> <p>■体験を通して得られること</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>ロボティクスの基礎(ロボットの機構、ロボットの制御系、ロボットの知能)の習得</li> <li>「実世界で動く」コンピュータのプログラミング技法の習得</li> <li>自分が開発した新しい技術をきちんと説明できる技術の習得</li> </ul>		
備考	以下候補日程より、参加できる日程すべてと、その中で希望する日程を申請書の備考欄に記入すること。 ①8/5(月)-8/9(金)、②8/19(月)-8/23(金)、③9/2(月)-9/6(金)、④9/9(月)-9/13(金)		
参加するための費用*	内 訳(1名当たり)	その他*特記事項は以下に記載	
	交通費 円 宿泊費 円 ( ) 円 ( ) 円 計 円	奨励金額 なし 円	
ウェブサイト等	人工物工学研究センター 移動ロボティクス研究室: <a href="http://www.race.u-tokyo.ac.jp/otalab/index-j.htm">http://www.race.u-tokyo.ac.jp/otalab/index-j.htm</a>		