

令和5年度退職教員の紹介

部 局 名	大学院情報理工学系研究科	
氏 名	稲葉 雅幸	
職 名	教授	
本学在職期間	昭和61年4月～令和6年3月	
所 属	知能機械情報学専攻 知能機械構成学講座	
専 門 分 野	知能ロボティクス・ロボットシステム	
略 歴	<p>昭和56年3月 本学工学部卒業</p> <p>昭和61年3月 本学大学院工学研究科博士課程修了、工学博士</p> <p>昭和61年4月 本学工学部講師</p> <p>平成元年4月 本学大学院工学系研究科 情報工学専攻助教授</p> <p>平成12年4月 本学大学院情報学環・学際情報学府教授</p> <p>平成16年4月 本学大学院情報理工学系研究科 知能機械情報学専攻教授</p> <p>平成17年4月 本学大学院情報理工学系研究科 創造情報学専攻教授</p> <p>令和4年9月 本学大学院情報理工学系研究科 知能機械情報学専攻教授</p>	
研 究 内 容	<p>M. Inaba, S. Kagami, T. Ishikawa, F. Kanehiro, K. Takeda, H. Inoue, Vision-Based Adaptive and Interactive Behaviors in Mechanical Animals using the Remote-Brained Approach, Intelligent Robots and Systems, V. Graefe Ed., pp.559--576, Elsevier, 1995</p> <p>M. Inaba, K. Okada, T. Yoshikai, R. Hanai, K. Yamazaki, Y. Nakanish, H. Yaguchi, N. Hatao, J. Fujimoto, M. Kojima, S. Tokutsu, K. Yamamoto, Y. Kakiuchi, T. Maki, S. Nozawa, R. Ueda, I. Mizuuchi: Enhanced Mother Environment with Humanoid Specialization in IRT Robot Systems, in Cedric Pradalier and Roland Siegwart and Gerhard Hirzinger (Eds.): Robotics Research: The 14th International Symposium ISRR, pp.379--396, Springer, 2011</p>	